

باسمه تعالی

یادگیری عمیق

پاییز ۱۴۰۲

تمرین سری اول : آمار!

(۱) یک سکه داریم که احتمال شیر آمدن آن، p ، نامشخص است. برای تخمین p سکه را n بار پرتاب کرده‌ایم که در نتیجه r بار شیر آمده است. برآوردگر بیش‌ترین درست‌نمایی (MLE) برای تخمین p را به دست آورید و اریبی و واریانس آن را محاسبه کنید.



(۲) توزیع بتا خانواده‌ای از توزیع‌های احتمال پیوسته بر بازه‌ی $[0,1]$ است که با دو پارامتر مثبت α, β مشخص می‌شوند و تابع چگالی آن‌ها به صورت $f(x) = cx^{\alpha-1}(1-x)^{\beta-1}$ است. اگر در مساله‌ی قبل از روی‌کرد بی‌زی استفاده کنیم و توزیع پیشین p را توزیع بتا با پارامترهای α, β در نظری بگیریم، توزیع پسین را محاسبه کنید. برآوردگر بیش‌ترین احتمال پسین (MAP) را به دست آورید و درباره‌ی معنی و اثر پارامترها و نیز تعداد آزمایش‌ها توضیح دهید.

(۳) در مساله‌ی برآورد هم‌زمان برای $i = 1, \dots, n$ داریم $x_i | \mu_i \sim \mathcal{N}(\mu_i, 1)$ و هدف تخمین μ_i ها با مشاهده‌ی x_i ها است. برآوردگر بیش‌ترین درست‌نمایی برابر است با \mathbf{x} و برآوردگر جیمز-استاین با فرض $n \geq 2$ به صورت $\hat{\mu}_{JS} = [1 - (n-2)/\|\mathbf{x}\|^2]\mathbf{x}$ تعریف می‌شود.

الف) نشان دهید برای هر برآوردگر دل‌خواه $\hat{\mu}$ داریم $\mathbb{E}[\|\hat{\mu} - \mu\|^2] = \mathbb{E}[\|\mathbf{x} - \mu\|^2] - n + 2 \sum \text{cov}(\hat{\mu}_i, x_i)$
ب) به کمک انتگرال‌گیری جزء به جزء نشان دهید $\text{cov}(\hat{\mu}_i, x_i) = \mathbb{E}[\partial \hat{\mu}_i / \partial x_i]$
پ) نشان دهید $\mathbb{E}[\|\hat{\mu}_{JS} - \mu\|^2] = n - \mathbb{E}[(n-2)^2 / \|\mathbf{x}\|^2]$ و نتیجه بگیرید که برای $n \geq 3$ برآوردگر جیمز-استاین با محک میانگین مربع خطا همواره از برآوردگر بیش‌ترین درست‌نمایی بهتر عمل می‌کند.

(۴) فرض کنید $d \geq 2$ و \mathbf{x} بردار تصادفی در فضای \mathbb{R}^d باشد

الف) نشان دهید اگر x_i ها گاوسی با میانگین صفر و واریانس برابر باشند توزیع \mathbf{x} شعاعی است (یعنی با دوران تغییر نمی‌کند)
ب) نشان دهید اگر توزیع \mathbf{x} شعاعی و مولفه‌های آن از هم مستقل باشند، x_i ها توزیع گاوسی با میانگین صفر و واریانس برابر دارند.

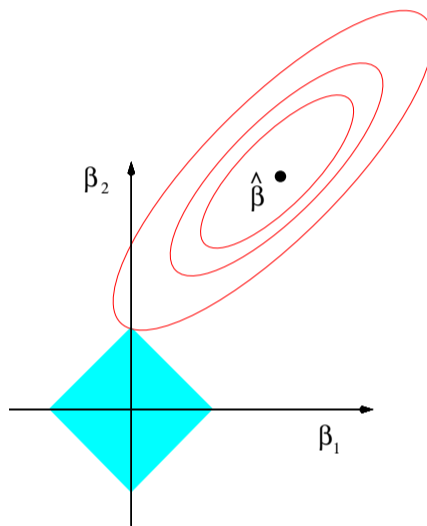
(۵) در مساله‌ی رگرسیون خطی با n داده مشاهده شده و p متغیر کمکی (covariate)، فرض کنید $\mathbf{X}_{n \times p}$ ماتریس متغیرهای کمکی مشاهده شده، $\mathbf{y}_{n \times 1}$ بردار متغیرهای پاسخ مشاهده شده و $\beta_{p \times 1}$ بردار ضرایب رگرسیون باشد. طبق مدل احتمالاتی رگرسیون داریم $\mathbf{y} = \mathbf{X}\beta + \epsilon$ که $\epsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2 I)$. اگر $n > p$ ، ماتریس \mathbf{X} رتبه‌ی کامل داشته باشد و $\hat{\beta}$ تخمین‌گر بیش‌ترین درست‌نمایی باشد و قرار دهیم $\hat{\mathbf{y}} = \mathbf{X}\hat{\beta}$

الف) نشان دهید $\hat{\mathbf{y}} - \mathbf{y} = [\mathbf{X}(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T - I] \epsilon$

ب) نشان دهید $E[\|\hat{\mathbf{y}} - \mathbf{y}\|^2] / n = \sigma^2(n - p) / n$

پ) از دو قسمت قبل درباره‌ی خطای آموزش و بیش‌برازش چه می‌فهمیم؟

(۶) فرض کنید ماتریس \mathbf{X} و بردار \mathbf{y} با اندازه‌های $n \times p$ و $n \times 1$ داده شده‌اند. نشان دهید برای هر عدد مثبت λ عدد مثبت t وجود دارد که جواب مساله‌ی $\arg\min_{\beta} \|\mathbf{X}\beta - \mathbf{y}\|^2$ s.t. $\|\beta\|_p \leq t$ با جواب مساله‌ی $\arg\min_{\beta} \{\|\mathbf{X}\beta - \mathbf{y}\|^2 + \lambda \|\beta\|_p\}$ برابر است.

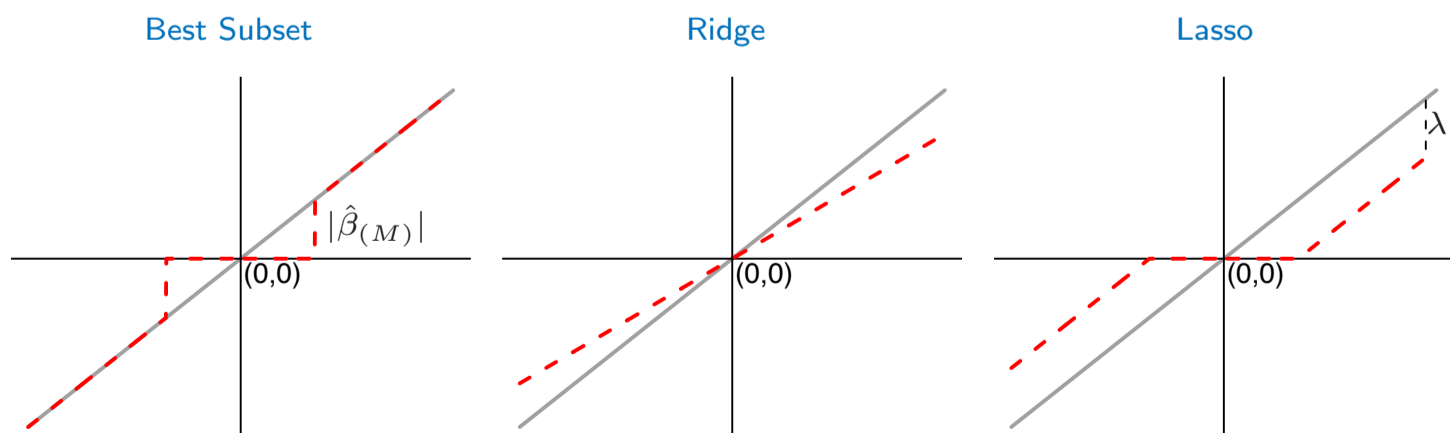


(۷) فرض کنید در یک مساله‌ی رگرسیون خطی ماتریس کواریانس تجربی، $\mathbf{X}^T \mathbf{X}$ ، برابر با ماتریس همانی شده است! اگر $\hat{\beta}$ تخمین‌گر کم‌ترین مربعات برای مساله‌ی رگرسیون باشد نشان دهید تخمین‌ها با اضافه کردن منظم‌سازی به صورت‌های زیر تغییر می‌کنند:

الف) برای رگرسیون بهترین زیرمجموعه (Best Subset): $\hat{\beta}_i \mathbf{1}_{\text{rank}(\beta_i) \leq M}$

ب) برای رگرسیون ستیغی (Ridge): $\hat{\beta}_i / (1 + \lambda)$

پ) برای رگرسیون لاسو (Lasso): $\text{sign}(\hat{\beta}_i) (|\hat{\beta}_i| - \lambda)_+$

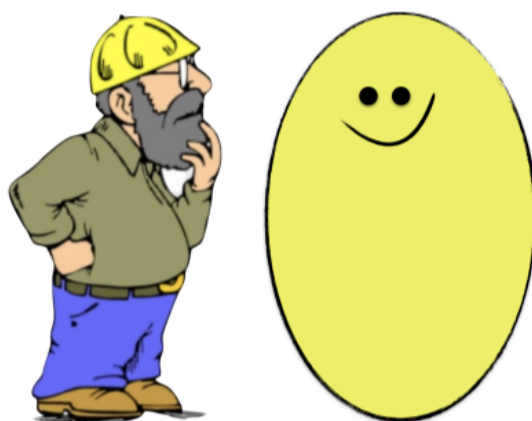


۸) از تعدادی مهندس خواسته شده که محیط یک بیضی را اندازه بگیرند و تخمین‌های x_1, \dots, x_n به دست آمده است. تخمین‌ها مستقل از هم و نارویب هستند. فرض کنید مقدار واقعی محیط برابر μ باشد و $x_i \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma_i^2)$. چون مهندس‌ها از ابزارهای مختلفی استفاده می‌کنند σ_i ها لزوماً با هم برابر نیستند و مقدارشان هم نامشخص است. هدف به دست آوردن تخمین تا جای ممکن بهتری برای μ است.

الف) اگر σ_i ها را بدانیم چه تخمین‌گری برای μ پیشنهاد می‌کنید؟ چرا؟

ب) تابع درست‌نمایی را بنویسید و برای به دست آوردن برآوردگر بیش‌ترین درست‌نمایی تلاش کنید.

پ) به روش بیزی عمل کنید: λ_i را معکوس σ_i^2 بگیرید. در توزیع پیشین فرض کنید μ و λ_i ها مستقل‌اند و $\lambda_1, \dots, \lambda_n \sim \Gamma(a, b)$. (تابع چگالی توزیع گاما به شکل $g(\lambda) = c\lambda^{a-1}e^{-b\lambda}$ است) هم‌چنین توزیع پیشین μ را گاوسی با میانگین صفر و واریانس بی‌نهایت (واریانس که به بی‌نهایت میل می‌کند) بگیرید. توزیع پسین را محاسبه کنید و برآوردگر بیشترین احتمال پسین را به دست آورید.

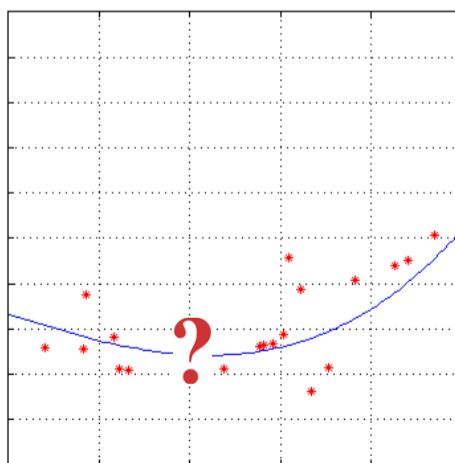


۹) یک تابع غیرخطی مناسب مانند f بر بازه‌ی $[0, 1]$ و تعدادی نقطه x_1, \dots, x_{100} در این بازه انتخاب کنید. y_i ها را با یک مدل رگرسیونی ساده از روی x_i ها می‌سازیم: $y_i = f(x_i) + \epsilon_i$ که ϵ_i ها مستقل از هم و گاوسی با میانگین صفر و واریانس σ^2 هستند.

الف) برای $D = 1, 2, \dots, 10$ بهترین چندجمله‌ای \hat{f} از درجه‌ی D را به داده‌ها برازش کنید.

ب) برای $D = 1, 2, \dots, 10$ بهترین چندجمله‌ای مثلثاتی \hat{f} از درجه‌ی D را به داده‌ها برازش کنید.

پ) با تکرار قسمت‌های الف و ب به تعداد زیاد، $\mathbb{E}[\|\hat{f} - f\|_\infty]$ را تخمین بزنید. و دو نمودار خطا بر حسب درجه، D ، در هر حالت رسم کنید.



۱۰) (؟؟؟) رگرسیون چندگانه، سیتی، لاسو، بهترین زیرمجموعه برای یک داده‌ی واقعی!